

ООО НТФ «МИКРОНИКС»



# УНИВЕРСАЛЬНЫЙ ЦИФРОВОЙ ТРЁХОСЕВОЙ ДАТЧИК ВИБРАЦИИ ВД15

### Руководящий технический материал ГСПК.402321.041 РТМ

Редакция 1.1

г. Омск

## Содержание

| 1. Введение  | •       |          |     |   | 3 |
|--|---------|----------|-----|---|---|
| 2. Варианты исполнения и подключения                 | •       |          |     |   | 3 |
| 2.1 Датчики вибрации с интерфейсом «Токовая петля 4- | -20мА   | »        |     | • | 3 |
| 2.2 Датчики вибрации с интерфейсом RS-485 .          | •       |          |     |   | 5 |
| 2.2.1 Настройка ПО «Owen Configurator» .             | •       |          |     | • | 6 |
| 2.2.2 Настройка СМИ-2М в режиме Master в ПО «Оwe     | en Con  | figurate | or» | • | 7 |
| 2.2.3 Настройка СМИ-2М в режиме Spy в ПО «Owen C     | Configu | irator»  |     |   | 8 |

#### 1. Введение

Настоящий руководящий технический материал (РТМ) описывает варианты организации отображения (визуализации) вибропараметров, измеряемых Универсальным цифровым датчиком вибрации ВД15. Поскольку на современном рынке имеется достаточное количество индикаторов, подключаемых к датчикам вибрации через интерфейсы «Токовая петля 4-20 мА» и RS-485, фирма «Микроникс» не выпускает индикаторы собственной разработки и предлагает воспользоваться изделиями сторонних производителей. В данном материале в качестве примера рассматриваются индикаторы производства фирм «Овен» и Omix.

В данном материале не рассматриваются устройства сбора данных и устройства параметризации, также работающие с датчиками вибрации ВД15.

#### 2. Варианты исполнения и подключения

Вне зависимости от варианта исполнения датчика вибрации (разъёмное или неразъёмное подключение кабеля, напряжение питания, отсутствие/наличие дискретного выхода и т.д.), с точки зрения индикации измеряемых параметров важен только тип интерфейса датчика вибрации.

2.1 Датчики вибрации с интерфейсом «Токовая петля 4-20мА».

Это датчики вариантов исполнения ВД15-3/4, -7/8, -9/10. Схема подключения индикатора Omix P94-DA1-AS (цифровой амперметр постоянного тока класса точности 0,5) к датчику по трёхпроводной токовой петле приведена на рисунке 1.





Для случая четырёхпроводной токовой петли, которая рекомендуется для использования в условиях тяжёлой помеховой обстановки, на рисунке 2 приведена соответствующая схема подключения индикатора.

Наконец, на рисунке 3 приведена очевидная схема подключения индикатора по двухпроводной токовой петле, в которой питание датчика осуществляется током самой токовой петли. Поскольку во всех приведённых схемах в качестве индикатора может быть применён цифровой амперметр, перевод его показаний из мА в мм/с пользователь должен производить самостоятельно. Для этого следует воспользоваться формулой преобразования:

$$V\left[\text{mm/c}\right] = \frac{(I-4)*Vmax}{16},$$

где I- текущие показания индикатора [mA];

Vmax – максимальное значение в диапазоне измеряемых датчиком значений виброскорости. Vmax= 20, 50, 100, 200 мм/с задаётся при параметризации датчика.

Но у рассматриваемого индикатора P94-DA1-AS имеется функция масштабирования диапазона отображения измеряемой физической величины. Это позволяет настроить индикатор на прямое отображение вибропараметров (обычно виброскорости). Для этого в соответствии с Руководством по эксплуатации индикатора следует задать границы диапазона измерений виброскорости и значение порога, ниже которого сигнал будет отображаться нулевым значением. Настройка индикатора производится с помощью четырёх кнопок на его лицевой панели, описана в его «Руководстве по эксплуатации» (стр. 3) и не вызывает затруднений.



Рисунок 2. Схема подключения индикатора через четырёхпроводную токовую петлю.

В двухпроводной схеме питание датчика осуществляется током (менее 4 мА) самой токовой петли, что делает ненужным дополнительный блок питания и в некоторых случаях бывает удобно.



Рисунок 3. Схема подключения индикатора через двухпроводную токовую петлю.

В качестве индикатора вибропараметров альтернативой амперметру фирмы Omix может служить более дорогой, но менее габаритный «Измеритель технологических параметров ИТП-11» производства фирмы «Овен». Он выпускается в двух модификациях (см. рисунок 4). Данный индикатор связывается с датчиком ВД15 также с помощью токовой петли 4-20 мА и, собственно, от неё же питается. Т.е. с учётом этого обстоятельства он может подключаться к датчику по любой

из вышеприведённых схем. Но пересчёт показаний индикатора производить не требуется, поскольку он масштабирует измеряемый сигнал в соответствии с заданными нижней и верхней границами диапазона отображения измеряемой величины. Дополнительно индицируется авария при обрыве входного сигнала или выходе его за указанные границы.

Задание параметров индикатора, включая границы диапазона отображаемых значений, производится в соответствии с алгоритмом, граф-схема которого приведена в разделе 8 его «Руководства по эксплуатации». Настройка осуществляется с помощью трёх кнопок на корпусе изделия, подключенного к двухпроводной токовой петле.





Рисунок 4. Внешний вид преобразователя параметров

2.2 Датчики вибрации с интерфейсом RS-485.

Этот интерфейс имеется во всех вариантах исполнения датчика, кроме ВД15-9(-10). Схема подключения индикатора вибропараметров, в качестве которого можно использовать Modbusиндикатор СМИ2-М производства фирмы «Овен», приведена на рисунке 5.



Рисунок 5. Схема подключения индикатора СМИ2-М

Индикатор имеет три режима работы, установка которых (наряду с другими параметрами) производится после подключении его к компьютеру пользователя. Дальнейшая настройка описана в подразделе 2.2.1 данного РТМ.

Режимы работы индикатора:

**Master** – индикатор выступает в роли мастер-устройства, опрашивая датчик и отображая значение одного из его параметров. Изменение цвета индикатора и включение мигания происходит согласно встроенной логике индикатора, заданной пользователем.

Slave – индикатор отображает значение, полученное от мастер-устройства (например, ПЛК). Изменение цвета индикатора и включение мигания может происходить или по команде от мастерустройства (согласно его программе), или по встроенной логике СМИ2-М. К одной шине RS-485 может быть подключено до 32 индикаторов.

Данный режим индикатора обычно не представляет интереса, поскольку ВД15 тоже по определению slave и для организации обмена данными между датчиком и индикатором необходим Мастер сети с соответствующим программным обеспечением.

**Spy** – индикатор подключается к шине, в которой уже есть мастер-устройство и «прослушивает» трафик, ожидая запроса или ответа с заданными параметрами (адрес устройства, код функции, адрес регистра). Это позволяет использовать прибор в уже эксплуатируемых системах, где нет возможности осуществить перенастройку оборудования. Еще один вариант использования данного режима – синхронное обновление данных на множестве индикаторов с помощью широковещательной рассылки (broadcast) от мастер-устройства на адрес 0. Для каждого индикатора задается индивидуальный номер регистра в прослушиваем запросе, что позволяет каждому прибору извлечь из широковещательного запроса «свои» данные.

2.2.1 Настройка ПО «Owen Configurator»

Данный подраздел взят с официального руководства по эксплуатации СМИ2-М (см. https://docs.owen.ru/product/smi2-m/778/74740). Перед подключением и настройкой прибора следует скачать ПО «Owen Configurator» с официального сайта компании «OBEH» owen.ru и установить на ПК, при этом важно не пропустить установку драйверов.

Для включения индикатора совместно с ПО «Owen Configurator» следует:

1. Подключить прибор к ПК с помощью кабеля Micro-USB. Обратите внимание на длину разъёма на кабеле. В некоторых случаях её может быть недостаточно для полного контакта кабеля с разъемом индикатора.

Примечание: При подключении прибора к ПК с помощью кабеля Micro-USB подача основного питания прибора не требуется, так как питание осуществляется от порта USB.

- 2. Открыть ПО «Owen Configurator».
- 3. В строке меню выбрать «Добавить устройства».



4. В открывшемся окне в поле «Интерфейс» выбрать «Устройство с последовательным интерфейсом».

| Интерфейс  |
|--|
| Устройство с последовательным интерфейсом USB (СОМ9) 🔹                     |
| Wireless80211 (owen.ru)<br>Wireless80211<br>Ethernet (owen.ru)<br>Ethernet |
| Устройство с последовательным интерфейсом USB (COM9)<br>COM4<br>COM2       |

5. В поле «Протокол» выбрать «Owen Auto Detection Protocol».

| Протокол                       |
|--------------------------------|
| Owen Auto Detection Protocol - |
| Modbus RTU                     |
| Owen Auto Detection Protocol   |
| Овен                           |

6. Выбрать «Найти одно устройство», ввести адрес подключенного прибора и нажать «Найти».

Примечание: адрес прибора для интерфейса USB всегда равен 1 и не может быть изменен.

| 🔵 Найти одн | устройство |  |
|-------------|------------|--|
| Адрес       |            |  |
| 1           |            |  |
| Найти       |            |  |

7. После появления устройства в правой части окна нажать поле «Добавить устройства».

| Адрес    | Pengua               |  |
|----------|----------------------|--|
|          | версия               |  |
| 1 (COM4) | 0.1                  | $\bigcirc$                                 |
|          |                      |  |
|          |                      |  |
|          |                      |  |
| Добави   | ть устройства Отмена |  |
|          | 1 (СОМ4)<br>Добави   | 1 (COM4) 0.1<br>Добавить устройства Отмена |

2.2.2 Настройка СМИ-2М в режиме Master в ПО «Owen Configurator»

Для настройки индикатора СМИ-2М в режиме Мастера сети требуется:

1. Раскрыть список «Настройки порта RS-485» и «Скорость СОМ-порта», установить «115200» (если скорость датчика не изменялась).

| 4 F | астройки порта RS-485 |              |            |  |  |
|-----|-----------------------|--------------|------------|--|--|
|     | Скорость СОМ-порта 🖉  | 115200 🗸     | 9600       |  |  |
|     | Размер данных         | 8 бит 🗸      | 8 бит      |  |  |
|     | Кол. стоп-битов       | 1 стоп-бит 🗸 | 1 стол-бит |  |  |
|     | Контроль чётности     | Нет 🗸 🗸      | Нет        |  |  |
|     | Признак конца кадра   | IDLE frame   | IDLE frame |  |  |

2. Раскрыть список «Индикатор» и выбрать «Режим работы устройства» - «MASTER".

| 4 | Ин | дикатор                     |          |       |
|---|----|-----------------------------|----------|-------|
|   | ۲  | Hастройки Modbus Master     |          |       |
|   | ۲  | Настройки Modbus Spy        |          |       |
|   | ۲  | Общие настройки Modbus      |          |       |
|   | ۲  | Настройки индикатора        |          |       |
|   | ۲  | Оперативные значения        |          |       |
|   | ۲  | Встроенная логика           |          |       |
|   |    | Режим работы устройства 🛛 🖉 | MASTER 🗸 | SLAVE |

3. Раскрыть список «Настройки Modbus Master», изменить при необходимости «Адрес устройства», «Таймаут ответа», «Период опроса» и «Адрес регистра». Адреса регистров указаны в РЭ к изделию ВД15, для примера взято виброускорение по оси Х.

| <br>Настройки Modbus Master |                               |                               |     |       |    |
|-----------------------------|-------------------------------|-------------------------------|-----|-------|----|
| Протокол                    | RTU 🗸                         | RTU                           |     |       |    |
| Адрес устройства            | 1                             | 1                             | 1   | 255   |    |
| Таймаут ответа              | 1000                          | 1000                          | 250 | 65535 | мс |
| Функция Modbus              | (0x03) Read Holding Registers | (0x03) Read Holding Registers |     |       |    |
| Адрес регистра 🖉            | 15                            | 0                             | 0   | 65535 |    |
| Период опроса               | 200                           | 200                           | 100 | 65535 | мс |

4. Раскрыть список «Общие настройки Modbus», «Порядок байт» установить как «Инверсия только регистров».

| 06 | іщие настройки Modbus           |                               |             |   |             |     |
|----|---------------------------------|-------------------------------|-------------|---|-------------|-----|
|    | Slave ID индикатора             | 1                             | 1           | 1 | 255         |     |
|    | Порядок байт 🧷                  | Инверсия только регистров 🛛 👻 | Не менять   |   |             |     |
|    | Таймаут безопасного состояния   | 0                             | 0           | 0 | 60 c        | сек |
|    | Битовая маска безопасного состо | 70 40 40 46                   | 70 40 40 46 | 0 | FF FF FF FF |     |
|    | Цвет в безопасном состоянии     | Зелёный 🗸                     | Зелёный     |   |             |     |
|    | Мигание в безопасном состоянии  | Выключено 🗸                   | Выключено   |   |             |     |

5. Раскрыть список «Настройки индикатора» и «Тип переменной» задать как «REAL».

| Ha | стройки индикатора           |   |           |      |      |    |
|----|------------------------------|---|-----------|------|------|----|
|    | Тип переменной 🧷             | REAL                                    | INT       |      |      |    |
|    | Цвет                         | Зелёный 🗸                               | Зелёный   |      |      |    |
|    | Яркость                      | 75                                      | 75        | 0    | 100  |    |
|    | Число ведущих нулей          | 0 ~                                     | 0         |      |      |    |
|    | Положение десятичной точки   | ~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~ |           |      |      |    |
|    | Коэффициент сдвига           | 0                                       | 0         | -999 | 9999 |    |
|    | Коэффициент наклона          | 1                                       | 1         | -999 | 9999 |    |
|    | Мигание                      | Выключено 🗸                             | Выключено |      |      |    |
|    | Период мигания               | 1000                                    | 1000      | 250  | 3000 | мс |
|    | Режим отображения            | Статичный 🗸                             | Статичный |      |      |    |
|    | Период сдвига бегущей строки | 100                                     | 100       | 100  | 1500 | мс |

6. Записать конфигурацию в индикатор, нажав на «Записать значения»

| ↓         | <u></u>  | হট্য      | ∕⊘∕          |  |
|-----------|----------|-----------|--------------|--|
| Прочитать | Записать | Заводские | Отслеживание |  |
| значения  | значения | настройки | параметров   |  |

2.2.3 Настройка СМИ-2М в режиме Spy в ПО «Owen Configurator»

Для настройки индикатора СМИ-2М в режиме Spy в сети требуется:

1. Раскрыть список «Настройки порта RS-485» и «Скорость СОМ-порта» установить «115200» (если скорость датчика не изменялась).

| ⊿ H | астройки порта RS-485 |            |            |  |  |
|-----|-----------------------|------------|------------|--|--|
|     | Скорость СОМ-порта 🖉  | 115200     | 9600       |  |  |
|     | Размер данных         | 8 бит      | 8 бит      |  |  |
|     | Кол. стоп-битов       | 1 стоп-бит | 1 стоп-бит |  |  |
|     | Контроль чётности     | Нет        | И Нет      |  |  |
|     | Признак конца кадра   | IDLE frame | IDLE frame |  |  |

2. Раскрыть список «Индикатор» и выбрать «Режим работы устройства» - «SPY".

| 4 | Ин | дикатор                     |          |       |
|---|----|-----------------------------|----------|-------|
|   | Þ  | Настройки Modbus Master     |          |       |
|   | ۲  | Настройки Modbus Spy        |          |       |
|   | ۲  | Общие настройки Modbus      |          |       |
|   | ۲  | Настройки индикатора        |          |       |
|   | ۲  | Оперативные значения        |          |       |
|   | ۲  | Встроенная логика           |          |       |
|   |    | Режим работы устройства 🛛 🖉 | MASTER 🗸 | SLAVE |

3. Раскрыть список «Modbus Spy», «Номер функции» выбрать «(0x03) Read Holding Registers» задать «Адрес устройства» и «Адрес регистра». Адреса регистров указаны в РЭ к изделию ВД15, для примера взято виброускорение по оси Х.

| 4 | Настройки Modbus Spy |                               |                             |   |       |
|---|----------------------|-------------------------------|-----------------------------|---|-------|
|   | Адрес устройства     | 1                             | 1                           | 0 | 255   |
|   | Номер функции 🖉      | (0x03) Read Holding Registers | (0x04) Read Input Registers |   |       |
|   | Адрес регистра 🖉     | 15                            | 1                           | 0 | 65535 |

4. Раскрыть список «Общие настройки Modbus», обязательно установить «Slave ID индикатора» таким, чтобы его адрес не совпадал ни с одним адресом устройств в используемой сети Modbus (например, 255). «Порядок байт» задать как «Инверсия только регистров».

|   | and the second sec |                           |             |   |             |     |
|---|--|---------------------------|-------------|---|-------------|-----|
| 4 | Общие настройки Modbus   |                           |             |   |             |     |
|   | Slave ID индикатора 🖉  | 255                       | 1           | 1 | 255         |     |
|   | Порядок байт 🧷   | Инверсия только регистров | Не менять   |   |             |     |
|   | Таймаут безопасного состояния  | 0                         | 0           | 0 | 60          | сек |
|   | Битовая маска безопасного состо  | 70 40 40 46               | 70 40 40 46 | 0 | FF FF FF FF |     |
|   | Цвет в безопасном состоянии  | Зелёный 🗸                 | Зелёный     |   |             |     |
|   | Мигание в безопасном состоянии   | Выключено 🗸               | Выключено   |   |             |     |

5. Раскрыть список «Настройки индикатора» и «Тип переменной» задать как «REAL».

| Настройки индикатора         |             |           |      |      |    |
|------------------------------|-------------|-----------|------|------|----|
| Тип переменной 🖉             | REAL 🗸      | INT       |      |      |    |
| Цвет                         | Зелёный 🗸   | Зелёный   |      |      |    |
| Яркость                      | 75          | 75        | 0    | 100  |    |
| Число ведущих нулей          | 0 🗸         | 0         |      |      |    |
| Положение десятичной точки   | ~           |           |      |      |    |
| Коэффициент сдвига           | 0           | 0         | -999 | 9999 |    |
| Коэффициент наклона          | 1           | 1         | -999 | 9999 |    |
| Мигание                      | Выключено 🗸 | Выключено |      |      |    |
| Период мигания               | 1000        | 1000      | 250  | 3000 | мс |
| Режим отображения            | Статичный 🗸 | Статичный |      |      |    |
| Период сдвига бегущей строки | 100         | 100       | 100  | 1500 | мс |

6. Записать конфигурацию в индикатор, нажав на «Записать значения»

